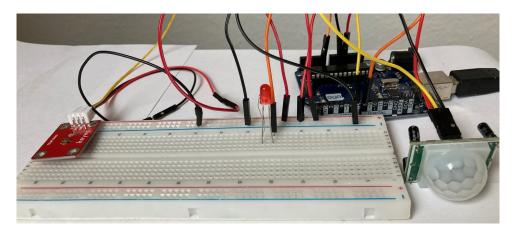
Eine Kombination aus dem Lichtintensitätssensor TEMT6000 und dem Bewegungsmelder HC-SR501 soll das Licht einschalten, wenn eine Bewegung entdeckt und gleichzeitig ein Helligkeitswert unterschritten wurde.

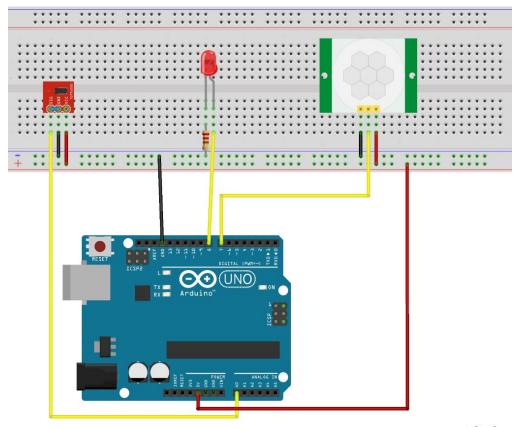
## Der Aufbau:



## **Benötigte Bauteile:**

- → LED
- ightharpoonup Widerstand 220  $\Omega$
- → Lichtintensitätssensor TEMT6000
- Bewegungsmelder HC-SR501
- → Leitungsdrähte

## Baue die Schaltung auf.



hartmut-waller.info



Der Bewegungsmelder hat auf der Vorderseite zwei Potentiometer: Der linke stellt die Dauer des Ausgangssignal ein, der rechte die Empfindlichkeit.



## Beachte bei der Verkabelung, dass die beiden Potentiometer nach vorn zeigen.

Die if-Abfrage im loop-Teil muss zwei Bedingungen gleichzeitig abfragen: der Bewegungsmelder muss eine Bewegung in seinem Sichtbereich wahrnehmen und gleichzeitig muss die Lichtintensität unter einen festgelegten Wert fallen.

&& (und) schaltet erst dann die LED ein, wenn beide Bedingungen erfüllt sind.

```
// Definition der Variablen
int TEMT6000 = A0;
int LED = 8;
int BEWEGUNGSMELDER = 7;
// festlegen, wann es dunkel ist
int SchwelleDunkelheit = 30;
void setup()
Serial.begin(9600);
pinMode(LED, OUTPUT);
pinMode(BEWEGUNGSMELDER, INPUT);
}
void loop()
  if (digitalRead(BEWEGUNGSMELDER) && analogRead(TEMT6000) < SchwelleDunkelheit)
  {
    digitalWrite(LED, HIGH);
 }
 else digitalWrite(LED, LOW);
}
```

Hartmut Waller (hartmut-waller.info/arduinoblog) Letzte Änderung: 26.07.23